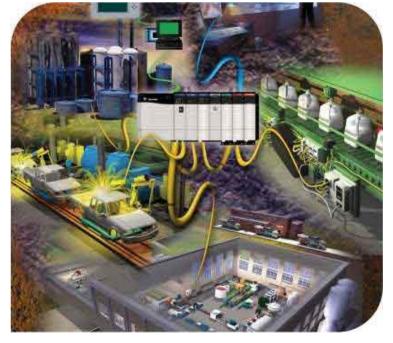
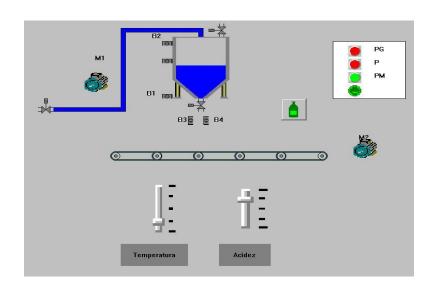


AUTOMATIZACIÓN INDUSTRIAL

M. C. César Almazán Covarrubias





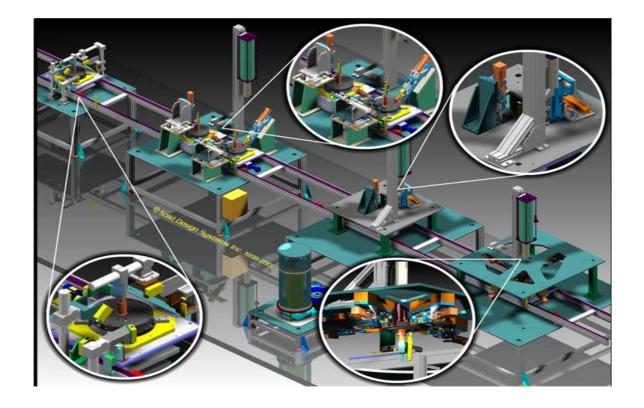






La **automatización industrial** es el uso de sistemas o elementos computarizados y electromecánicos para controlar maquinarias o procesos industriales.







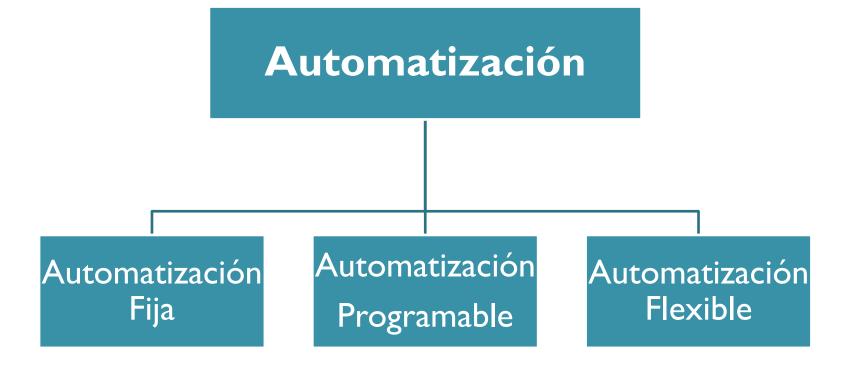




Clases de Automatización



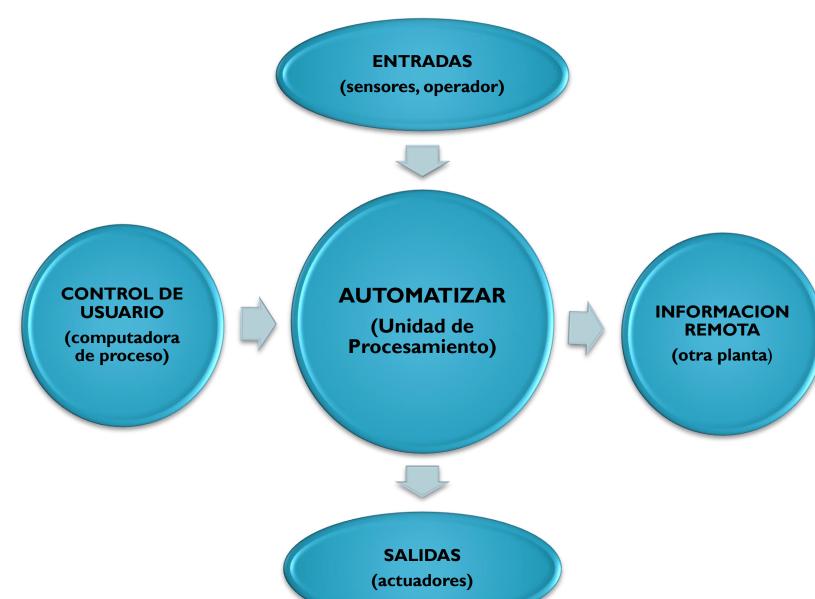


















Sensores y Transductores









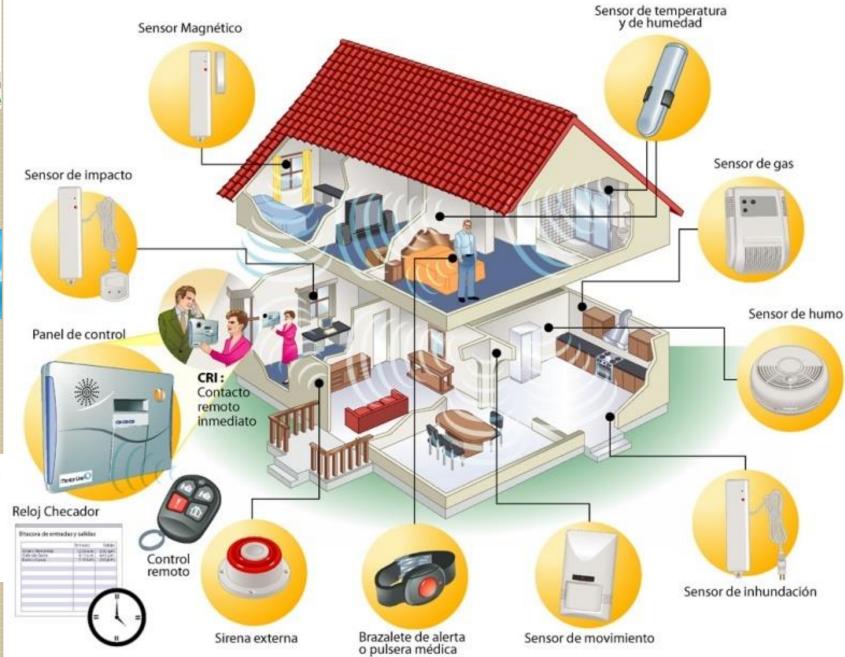
Se llama **sensor** al instrumento que produce una señal, usualmente eléctrica, que refleja el valor de una propiedad o magnitud física, mediante alguna relación definida (su *ganancia*).

Normalmente un sensor es también llamado **transductor** ya que convierte una magnitud física en una señal eléctrica.











Tipos de Sensores







Inductivos

Foteléctricos

Ultrasónicos

Capacitivos











• El tipo de sensor depende de la variable que se necesita monitorear.







ACTUADORES









Un **actuador** es un dispositivo capaz de transformar energía hidráulica, neumática o eléctrica para generar un efecto sobre un proceso automatizado.

Este recibe la orden de un controlador y en función a ella genera la orden para activar un elemento final de control como, por ejemplo, una válvula. Existen varios tipos de actuadores como son:

- Hidráulicos
- Neumáticos
- Eléctricos







TIPO DE ACTUADOR	VENTAJAS	DESVENTAJAS
Neumático	Bajo costoRapidez,SencillosRobustos	 Requieren de instalaciones especiales Ruidosos
Hidráulico	 Rápidos Alta capacidad de carga Presentan estabilidad frente a cargas estáticas. 	 Requieren instalaciones especiales. Son de difícil mantenimiento. Resultan poco económicos.
Eléctrico	 Precisos y fiables. Silenciosos. Su control es sencillo Son de una fácil instalación 	• Potencia limitada



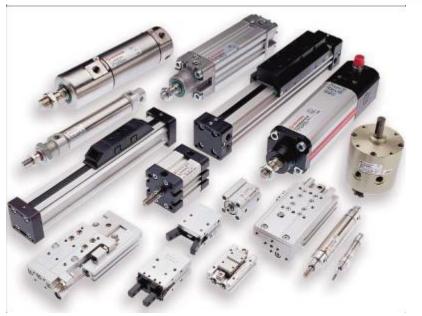
Actuadores Eléctricos







AUTOMATIZACIÓN



Actuadores Neumáticos







CONTROL CON RELEVADORES

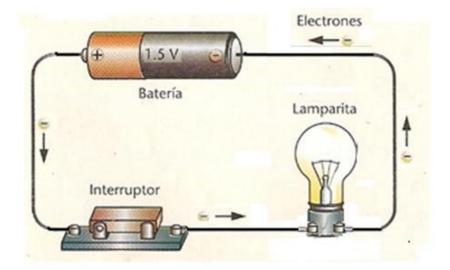


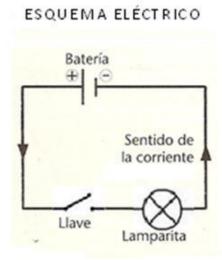


Circuito Eléctrico

• Un circuito eléctrico es una trayectoria para la corriente eléctrica.







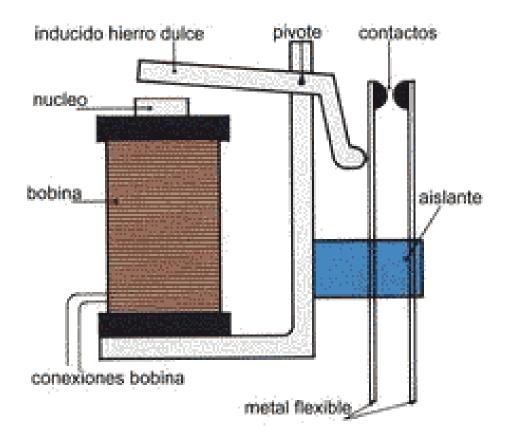




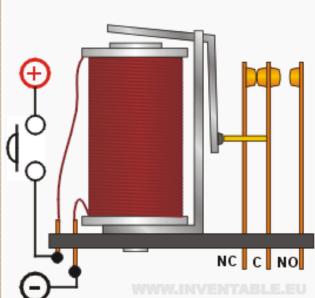




- Un relevador, también conocido como relé o relay, es un interruptor cuyo control corre por cuenta de un circuito eléctrico.
- Esta constituido por una bobina y un electroimán que incide sobre diversos contactos para la apertura o el cierre de otros circuitos, que funcionan de Manera independiente.

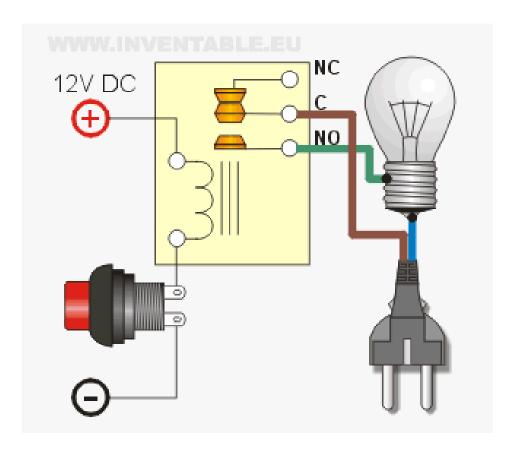


















Diagramas de Escalera

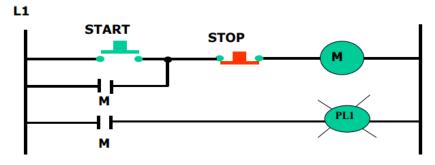
- En el control mediante relevadores se distinguen dos partes fundamentales:
 - El Circuito de Control: es la lógica de operación que se desea implementar y considera las condiciones bajo las cuales se desarrolla un proceso automatizado.
 - **El Circuito de Potencia:** también llamado circuito de fuerza, esta formado por los actuadores y dispositivos que accionan las cargas o elementos finales.
- Un diagrama de escalera muestra básicamente dos cosas: la fuente de alimentación y el flujo de corriente a través del circuito.

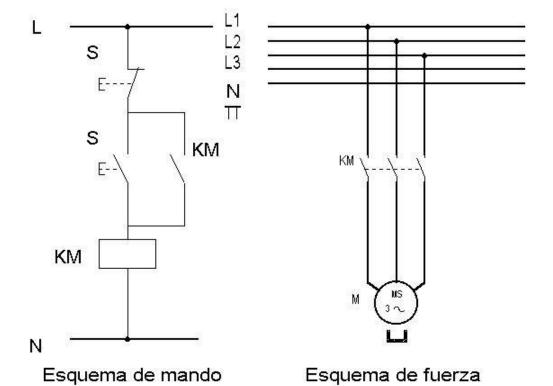






Circuito de Control



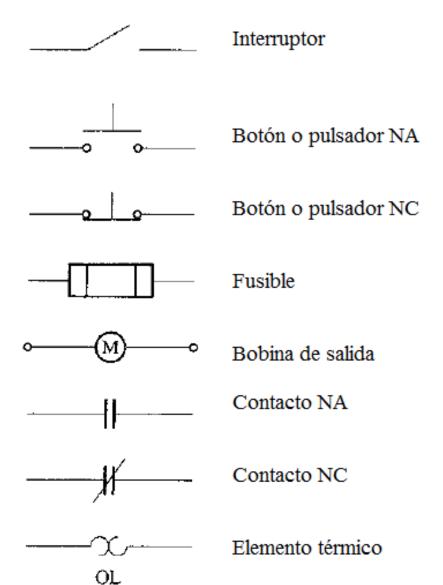


Mando de un motor mediante pulsadores de marcha y paro

Potencia



Símbolos Eléctricos Básicos



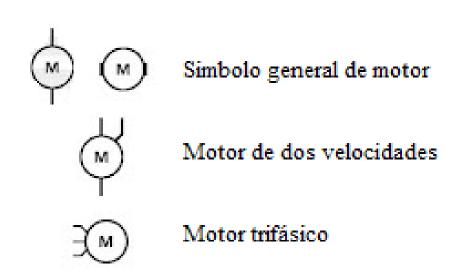






Símbolos Eléctricos Básicos

Símbolo	Nombre
$\dashv\vdash$	Contacto NA
- /-	Contacto NC
-()-	Bobina NA
-(/)-	Bobina NC
—(s)—	Bobina SET
—(R)—	Bobina SET









AUTOMATIZACIÓN Y PLC's

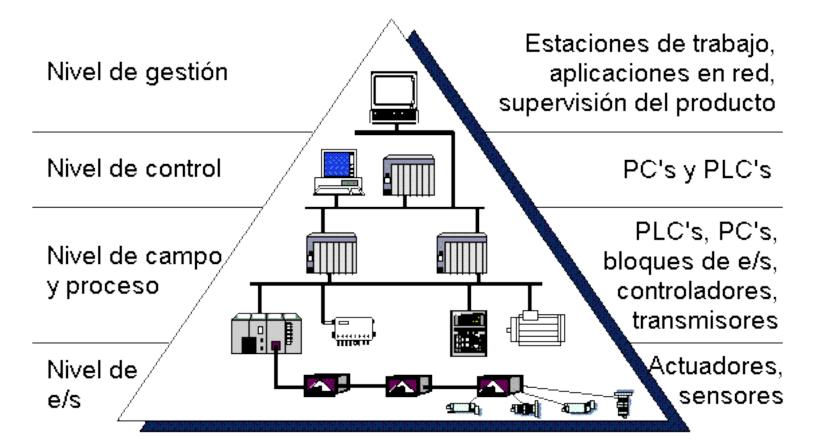




Modelo de Capas de la Automatización



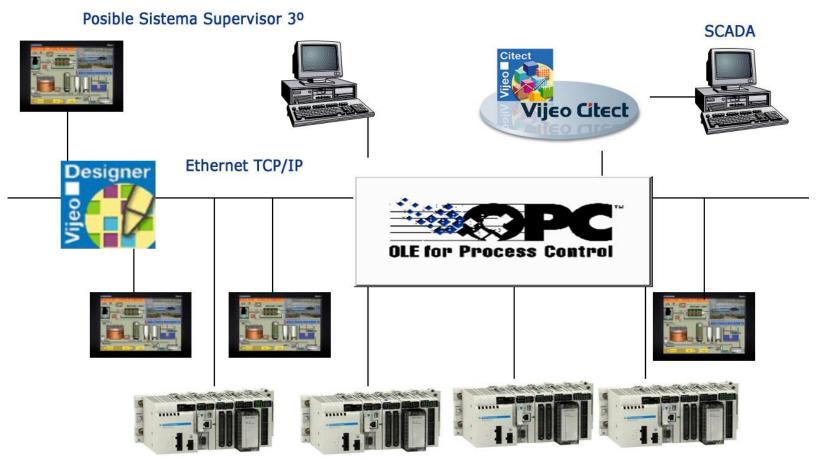




















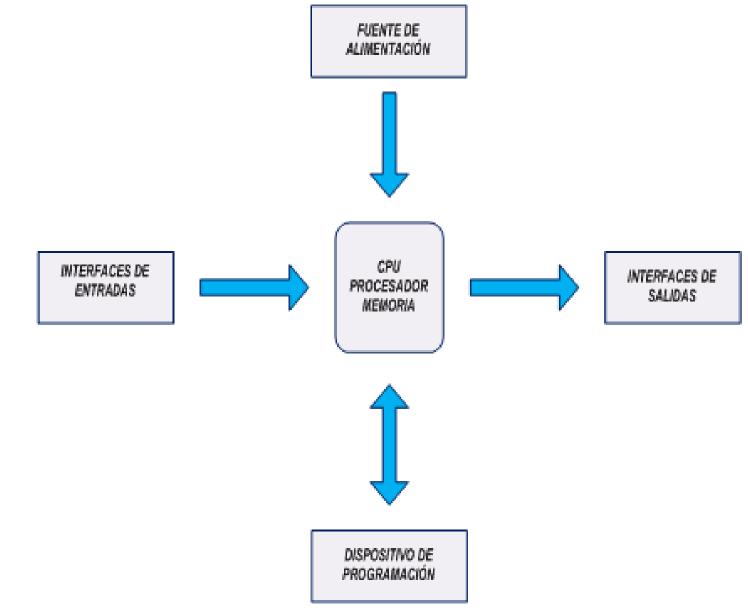


Controlador Lógico Programable (PLC)

- Es una computadora utilizada en la automatización industrial, de procesos electromecánicos, tales como el control de la maquinaria de la fábrica en líneas de montaje o atracciones mecánicas.
- Los PLCs son utilizados en muchas industrias y máquinas. A diferencia de las computadoras, el PLC está diseñado para múltiples señales de entrada y de salida, rangos de temperatura ampliados, inmunidad al ruido eléctrico y resistencia a la vibración y al impacto.
- Un PLC es un ejemplo de un sistema de tiempo real donde los resultados de salida deben ser producidos en respuesta a las condiciones de entrada dentro de un tiempo limitado, que de lo contrario no producirá el resultado deseado.



Estructura de un Controlador Lógico Programable



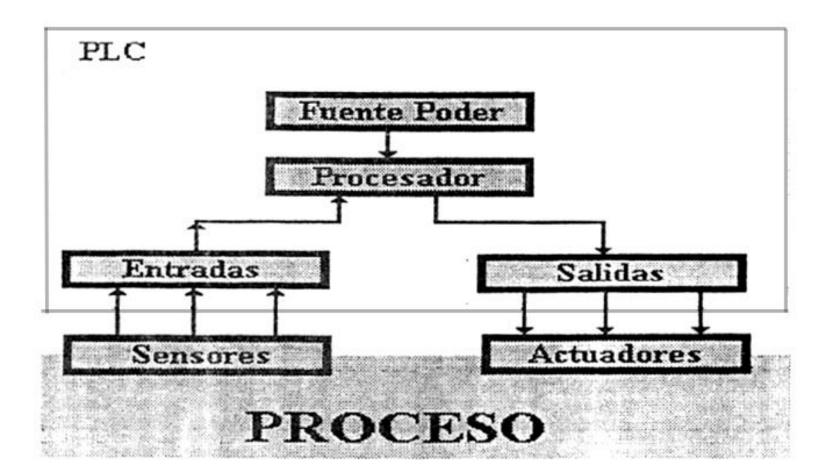


AUTOMATIZACIÓN





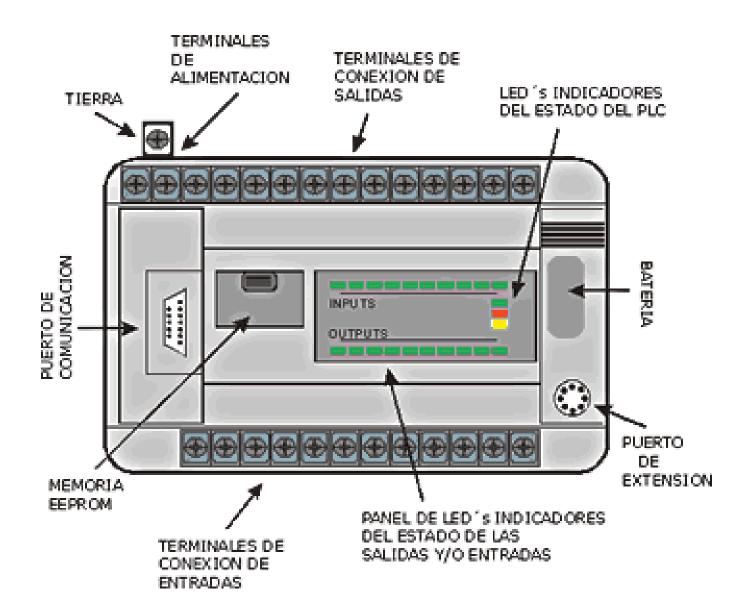








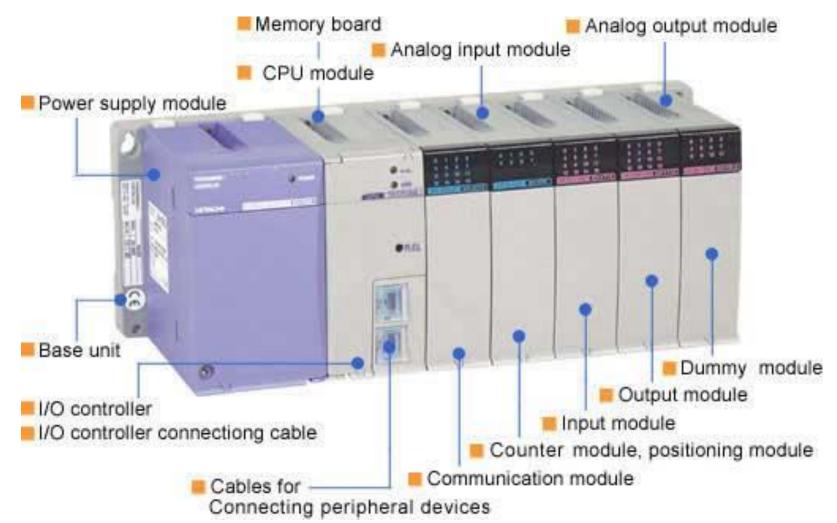


















CONTROLADOR ZELIO

