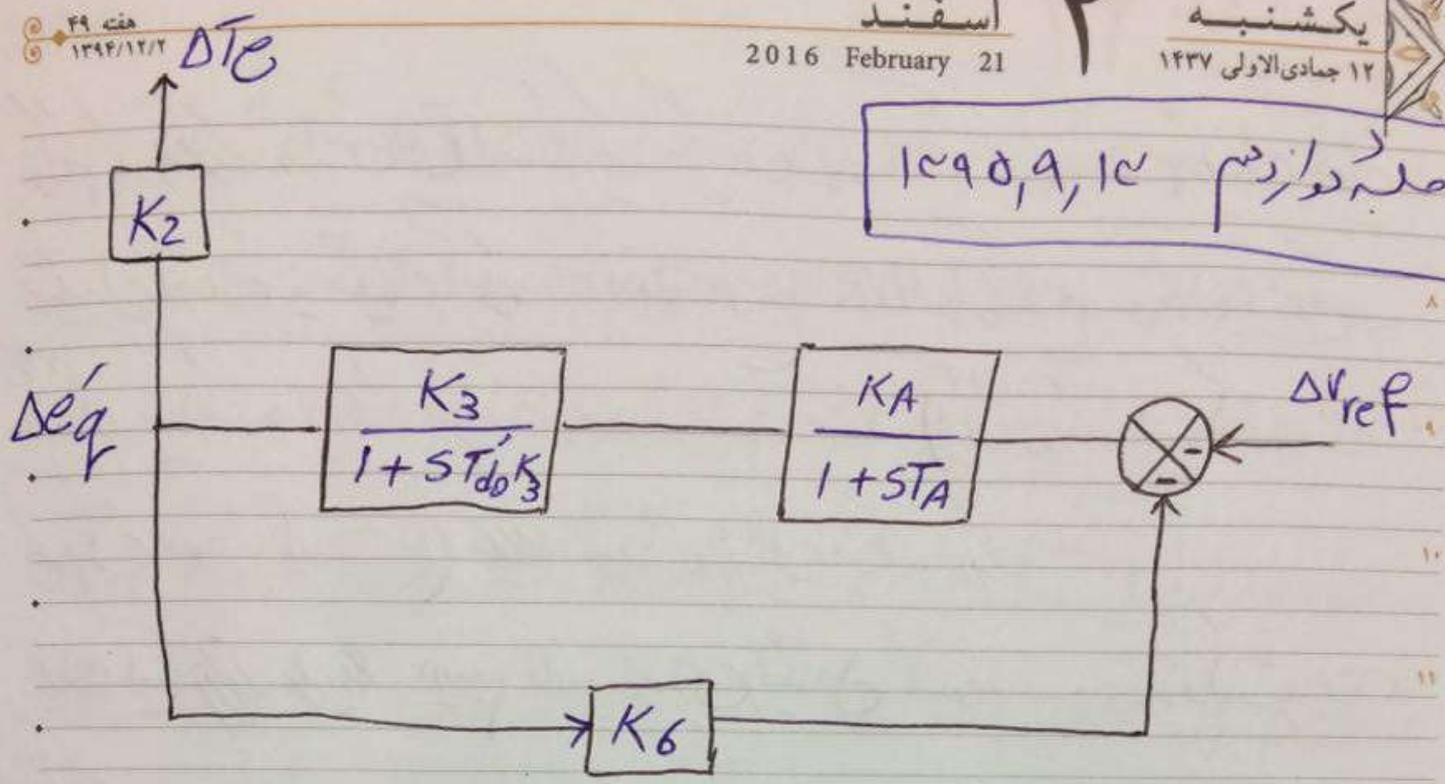


صده نواز رسم ۱۴۹۵, ۹, ۱۴



در بحث تحلیل مدل هندسین نیلین به روش مؤلفه های کفادر حالات مختلف به بررسی
 لزوم - ملاحظه شد که AVR عامل ناایداری دنیا می است. تبدیل AVR فعلی نمونه
 یکی درود AVR ملاحظه می شود که به دست ناایداری می بود (درجه کسین هم بهتر باشد این اثرش
 بیشتر است بنابراین در نظر داشته باشید که در سیستم خودت استاتیکی داره این نوع ات و ناایداری ها
 بیشتر مشاهده می شود تا سایرین. برای قدری دوا در یکی کم قدرت تر.

راه حل های مختلفی برای این معادله دست ناایداری تا این سو دناایداری کنی و کامل تا این سو
 یعنی نوعی درال یکی از انواع ناایداری ها را در نظر بگیر و دیگری را به هم پیوسته بایستی حسن مود داشته
 هم بایداری دنیا می تا این سو رسم کنه رسم استاتیکی. ایداری کنه و استاتیکی را
 AVR تا این سو کنه. اما ناایداری دنیا می را فوایدی کنه. راه حل استاتیکی و

استاتیک را با هم پیوسته کنیم تا از مدتی کمتر کنی و وارد شویم. یعنی
 راه حل کنه کنی.

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
201	212	222	234	245	256	267
278	289	290	111	212	313	414
515	616	717	818	919	1020	1121
1222	1323	1424	1525	1626	1727	1828

امروزاً کتاب در سیرالسنده ثبت ایجابی کرد - نه از سیر KA یعنی وقتی AVR با درخت خود بگیریم

بهر حال AVR ثبتی کرد با AVR تصنیف می کرد یعنی می کرد

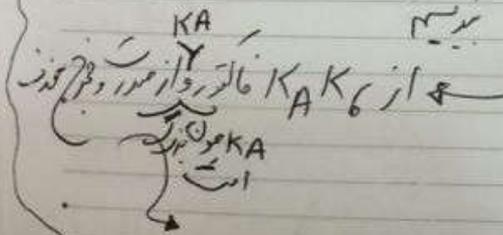
ثبت در دریا به خرم یعنی این تابع تبدیل را می گوید استلو به نوشت :

یعنی تابع تبدیل حلقه کنترلی در ثبت خرمی = شمار کنترلی ؟ در دریا هر دو

PSS (حالت همی)

$$\frac{\Delta e}{\Delta V_{ref}} = G_{ie}(s) = \frac{K_2 K_A}{\frac{1}{K_3} + K_A K_6 + s \left(\frac{T_A}{K_3} + T_{d0} \right)}$$

* با توجه به گفته شده مدارش اینجاست و این است



(S² T_{d0} T_A)

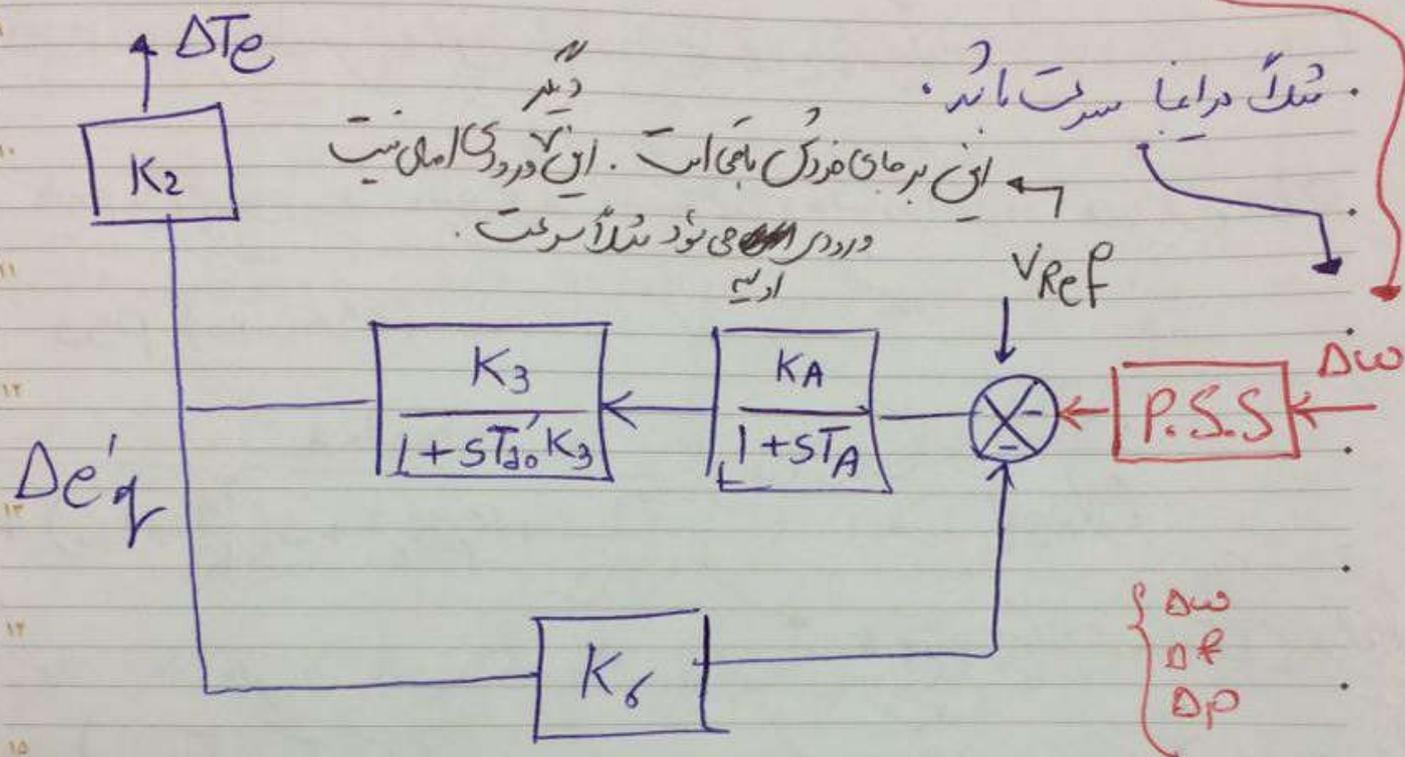
$$= \frac{K_2 K_A}{K_6 (1 + s T_{d0} / K_A K_6) (1 + s T_A)}$$

از KA, KA, KA, KA که در سیرالسنده جدول KA ثبت است. KA از جدول همی
خود می گوید این سیرالسنده بود.

جدول سیرالسنده شده : اندر خرمی با فریب سیرالسنده
جدول سیرالسنده می گوید .

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
26	27	28	29	30	31	1
2	3	4	5	6	7	8
9	10	11	12	13	14	15
16	17	18	19	20	21	22
23	24	25	26	27	28	29

راه همان این بوده به نفع AVR تبدیل کنی و در این مدار ورودی
ی تکرار سرعت باید فرکانس باشد و در تمام باشد (DP / DF / DW)



خرابی های ورودی کالیبره
دستی PSS برای نه
Vref و دستی این است
تسریه در ادیسی شود
یعنی اینجا به ابتدا

$$\frac{\Delta T_e}{\Delta w} = G_{ref}(s) G_c(s)$$

تایخ تبدیل کویری
نه تقریبی کنیم
تایخ تبدیل PSS

روز بزرگداشت خواجه نصیرالدین طوسی - روز مهندسی

عنت تایخ تبدیل کویری که اصلاً این تایخ تبدیل هم با هم برابر
و حاصل ضرب دو تایخ تبدیل را داریم

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
26	27	28	29	30	31	1
2	3	4	5	6	7	8
9	10	11	12	13	14	15
16	17	18	19	20	21	22
23	24	25	26	27	28	29
30	31	1	2	3	4	5

این کتاب در سنجش کنترل کننده دارد که در سنجش کنترل کننده کتاب ندارد (۱)

چون از سیر ماسی، کتاب در سنجش کنترل کننده $K_1 \Delta S = \Delta S$ دارد نه

K_1 ضریب ماسی است. گفته شد که اگر ضریب ماسی K_1 باشد باید برای گذار از سوالی بود.

اگر ضریب ماسی از K_1 بزرگتر است، ولتاژ در سنجش واقعی داریم یعنی K_1 است

است و کتاب در سنجش کنترل کننده از بار یعنی ضریب ماسی بزرگتر از K_1 است. و همان است

این مثال دارد. [کتاب در سنجش کنترل کننده داریم ملاحظه کردم که است و ضریب ماسی ندارد]

یعنی AVR کتاب در سنجش کنترل کننده تقویت می کند پس آن مولفه آن را مقدار دیگر

یعنی کمترین چون ضریب ماسی ندارد

فولت میزنند - این حاصل ضرب این دو تا با هم تقابل می باشد که این فولت میزنند

است بود.

$$\frac{\Delta T_e}{\Delta \omega} = G_c(s) G_e(s)$$

این باید در بار سنجش $G_c(s)$ ضرب شود

حاصل را عدد بدهند که مورد است

$\frac{K_2}{K_6}$ هم است

تا آنکه در سنجش به ماسی میزنند در این عامل

که هم است که در سنجش $\frac{K_2}{K_6}$ بود

صفری از $\frac{K_2}{K_6}$

ش	ی	د	س	چ	پ	ش	ی	د	س	چ	پ
26	27	28	29	30	31	1	2	3	4	5	6
13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24
10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21
7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12

از نظر ریاضی تجدیدی بود

$$G_c(s) = (1 + sT_{d0} / K_A K_G) (1 + sT_A)$$

تابع تبدیل باید این باشد

(مضامین مفهومی (ریاضی))

این کتاب

این کتاب خوب به طور مفیدی، فواید بسیار زیادی دارد + است چون K_1 و K_2 مثبت اند

و هدف ما تا این می شود. به این شکل نوشته شد که در صورت قطع با تداعی کند

تابع تبدیل هم خوب و خوب است. باید از ساز یعنی تابع تبدیل باید از

بسیار صاف باشد. اینگونه تجدیدی کردیم. این بین ریاضی (کتابی) بود.

این تابع تبدیل متنی (برای PSS) علت معنی شدش. یعنی علت معنی شدش کتاب

بسیار ساده شکل این تابع تبدیل است.

البته باید در مورد مخرج و لاین فراموشی داریم لویای کردیم مؤلفه ها را از هم جدا

می کردیم. علت این مؤلفه ها هم معنی می شود چیست (؟)

لویا در معنی معنی می شود. می رود در صورت معنی می شود.

به بیان علمی: این تابع تبدیل هم خوب و خوب از نظر

ما از جمله چهار معنی است. ما از جهت هر دو بسیار خنده است

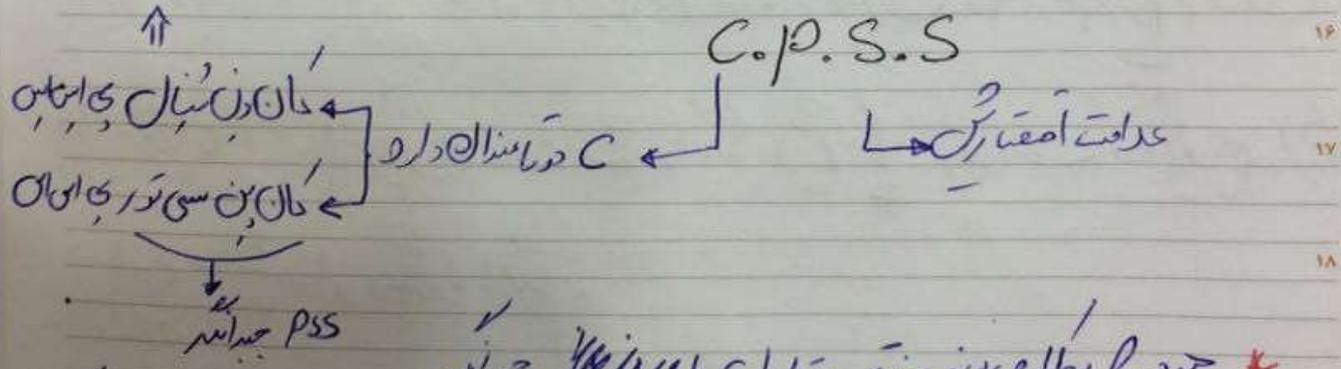
ش	ی	د	س	چ	پ	ج
201	212	223	234	245	256	267
278	289	300	311	322	333	344
355	366	377	388	399	410	421
432	443	454	465	476	487	498

چون این ~~پس~~ ساز دهنده است باسی این ساز مبر شود. حال با ما برین
 دوستی نگذارم بی بینگی بگذارم در مازی در عقب است در اندر دست به اندازه عقب است
 جلوی نقد یعنی شس ساز باشد

یعنی PSS باسی شس ساز دهنده باشد. تا این م که در صل شود. ریشه های لیزم
 به ابعاد رسیدم.

همه فرس و کوسین پس ساز دهنده است. AVR در کس است و کوسین هم کوسین پس ساز
 دهند باشد. پس باسی PSS پس ساز دهنده باشد یعنی ~~حیدر انور ساز باشد~~

پس P.S.S. طبیعت حیدر انور ساز است. ولد ای کوسین
 یعنی PSS صادر



* حیدر انور بطلاری برینه سنی - صادر ~~با~~ حیدر انور
 * PSS انواع دیگر هم دارد. PSS حیدر انور هم داریم. ~~آدم~~ ~~توی~~ ~~این~~ ~~را~~ ~~ی~~ ~~صادر~~

* (S) در حدت حیدر انور ساز است یعنی ان مطلب دارد
 این صورت دارد فقط

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
26.7	25.6	24.5	23.4	22.3	21.2	20.1
4.4	4.3	4.2	4.1	4.0	3.9	3.8
12.1	10.2	9.1	8.0	7.0	6.0	5.0
18.8	17.7	16.6	15.5	14.4	13.3	12.2
19.9						

۸ اما در واقع آیات می تواند مداری بیاورد که در این بازه رخ داده باشد یعنی فوق صغیر باشد باید

۹ صغیر - نه خازن خالص نه احیی خالص نه الفکر خازن - جمعی هم باشند

۱۰ جمعی هم خالص و مطلق نیست پس نمی تواند صغیر خالص، ایند ال دانسته باشیم

۱۱ یعنی صغیر است ایند ال بدست آوریم [بیم تریب و تریب حمسی طور است هم من تریب در

هم است ال تریب

۱۲ اما می تواند مداری بیاورد که در این بازه رخ داده باشد [نه ایند خالص - خالص بی مداری

۱۳ خازن و سلف = خازن یک صغیر است بر سلف و با خالص، که این هم را نمی می کشد سلف

۱۴ جمعی هم خالص نیست - ۹ در هم ایجاد می کنند - خازن ۹ و سلف داریم نه سلف

۱۵ ۹ در هم، نزدیک تر است معنی است دانسته باشیم [ولادت بدی لو صغیر مداری

۱۶ جازم که در سلف رخ داده باشد

۱۷ - بلع تبدیلی که در واقع امر می تواند دانسته باشیم به این شکل است

این سلف یعنی صغیر است

ش	ی	د	س	ج	پ	ح
201	212	223	234	245	256	267
278	289	300	311	322	333	344
355	366	377	388	399	410	421
432	443	454	465	476	487	498

تابع تبدیل باید با n باشد

(دکتر می شود سافت)

$$G_e(s) = \left(\frac{1 + sT_1}{1 + sT_2} \right)^n$$

n → تعداد قطب

برای آنکه این سیستم فاز چنده باشد بایستی $T_2 > T_1$ باشد یعنی T_2 از T_1 بزرگتر است

برای آنکه این سیستم فاز چنده باشد $T_2 > T_1$ باشد

تابع تبدیل که صفر و قطب دارد همیشه ثابت زمانی صورت جمله بایستی از جمله s باشد

بسیار مهم است که در این موارد همیشه باید $T_2 > T_1$ باشد

مجموعاً این باید سازگار باشد هم دارد - پس این است طبیعت که این n

همه همگرا تا 3 طبقه است (3, 2, 1) یا 3 طبقه (3 قطب و 2 صفر) فاز دار

$$K_s \quad n=1, 2, 3$$

این سیستم دارد و طبیعتاً عدد آن باز - هر چقدر هم این است

حال این طبقه می تواند صفر باشد می تواند n باشد

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
201	212	223	234	245	256	267
278	289	290	111	212	313	414
515	616	717	818	919	1020	1121
1222	1323	1424	1525	1626	1727	1828

مد

$$\frac{1+sT_1}{1+sT_2} \cdot \frac{1+sT_3}{1+sT_4} \cdot \frac{1+sT_5}{1+sT_6}$$

$T_1 > T_2$ $T_3 > T_4$ $T_5 > T_6$

شماره‌های مختلف دارد.

صورت اولی از طبیعت [می شود مدارهای کد را 4 طبقه نم] ، آ هم می بیند T_2 تا T_1 .

اینها تقریباً است و می توان با آنها را با هم مقایسه کرد و هم با هم مقایسه کرد.

برای فرکانس پایین

مقادیر غیر خطی است:

$1 \text{ Hz} \Rightarrow T_2 = 0.2 \text{ sec}$
 $T_1 = 10 T_2$

هر چه بیشتر 34 درجه
پس ناری اجاب می کند

اینها را در طبیعت 34 درجه می بیند

اینها را در طبیعت 34 درجه می بیند

که البته فرکانس می دارد این بار در این 1 Hz است و این مکانیسم را
اگر فرکانس فرکانس که این مقدار می کند.

* این را به این است. اما این می بیند و به هر چه طبیعت

پس ناری در در واقع مدار الکتریکی است.

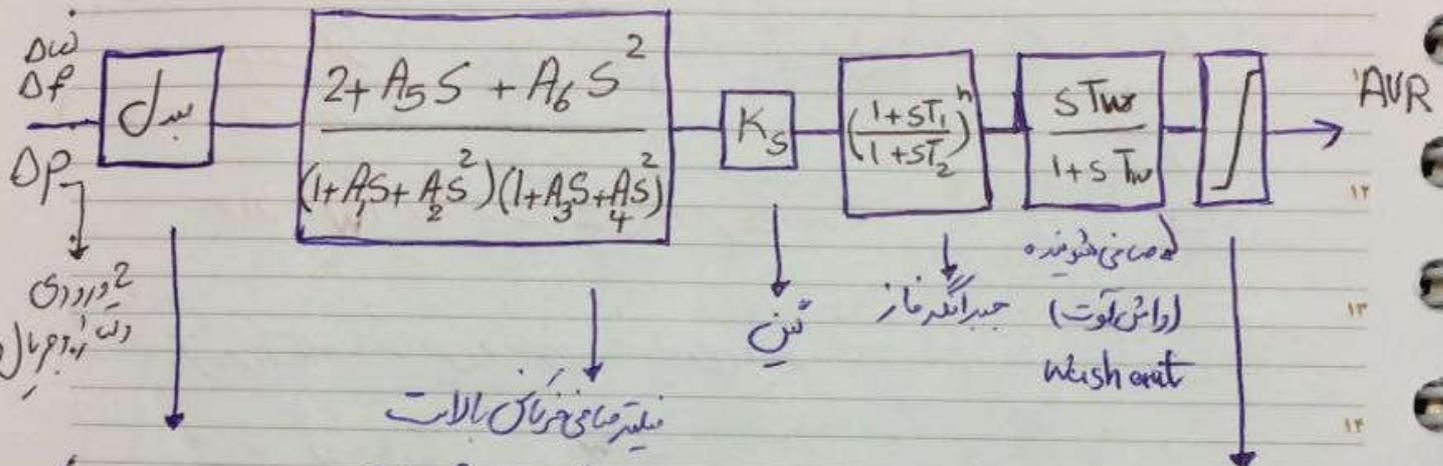
بسیار ساده و از آن می شود روی واحد نصب کرد و باید این را در نظر بگیرد.

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
201	212	223	234	245	256	267
278	289	290	11	212	313	414
515	616	717	818	919	1020	1121
1222	1323	1424	1525	1626	1727	1828

معماری سیستم کنترل AVR

IEEE ← P.S.S

1 Hz



این مدار در فرکانس ۱ Hz
 فرکانس بالابست و پایین مدار می‌گردد. یعنی باید از تغییرات فرکانس جلوگیری کرد.
 این فرکانس با سیگنال کار می‌کند.
 عمل کننده (بدون همی) می‌گردد.
 بنابراین اثر اغتشاش‌ناشی با فرکانس بالاتر ایجاد شود و بنابراین وارد مدار می‌گردد. یعنی سیگنال نباید اعمال کند.
 تغییراتی فرکانس از مدار فرکانسی (با بهره‌دهی مدار) می‌گردد.
 مدار کنترل کننده AVR و کنترل فرکانس را عبور نمی‌دهد.

تغییراتی فرکانس بالابست
 با بهره‌دهی مدار می‌گردد. یعنی باید از تغییرات فرکانس جلوگیری کرد.
 این فرکانس با سیگنال کار می‌کند.
 عمل کننده (بدون همی) می‌گردد.
 بنابراین اثر اغتشاش‌ناشی با فرکانس بالاتر ایجاد شود و بنابراین وارد مدار می‌گردد. یعنی سیگنال نباید اعمال کند.
 تغییراتی فرکانس از مدار فرکانسی (با بهره‌دهی مدار) می‌گردد.
 مدار کنترل کننده AVR و کنترل فرکانس را عبور نمی‌دهد.

تغییراتی فرکانس بالابست
 با بهره‌دهی مدار می‌گردد. یعنی باید از تغییرات فرکانس جلوگیری کرد.
 این فرکانس با سیگنال کار می‌کند.
 عمل کننده (بدون همی) می‌گردد.
 بنابراین اثر اغتشاش‌ناشی با فرکانس بالاتر ایجاد شود و بنابراین وارد مدار می‌گردد. یعنی سیگنال نباید اعمال کند.
 تغییراتی فرکانس از مدار فرکانسی (با بهره‌دهی مدار) می‌گردد.
 مدار کنترل کننده AVR و کنترل فرکانس را عبور نمی‌دهد.

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
20	21	22	23	24	25	26
27	28	29	30	31	1	2
3	4	5	6	7	8	9
10	11	12	13	14	15	16
17	18	19	20	21	22	23
24	25	26	27	28	29	30
31	1	2	3	4	5	6

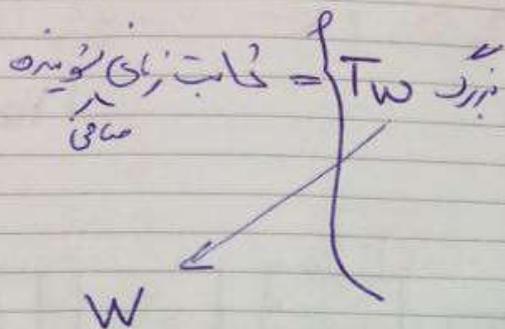


→ صافی نویسه

کیفیت زبانی دارد T_w

کمزور است

اصلاً صافی



$S = 7$ کسان S را سق بداریم

→ $S = 5$ کسان

→ $S = 4$ کسان

→ دکور بماند

چون T_w بزرگ است ۱ می شود صوری دوم

دقیقه فرکانس همزمان یعنی نویسی بنا بر کیفیت دوم

$$\frac{S T_w}{1 + S T_w}$$

این عبارت در مقابل ۱ به دلیل بزرگ

$$T_w \text{ قابل ملاحظه و تقریباً } 1 = \frac{S T_w}{S T_w}$$

۱ می شود و کیفیت دوم

این صافی برابر این است: و به اعتنای داریم هرگونه بزرگ یا کوچک (اعتنای از)

تقریباً (هر نوع اعتنای نویسی) [ما انواع اعتنای را داریم یعنی اعتنای

نویسی نباشد] یعنی اعتنای در عمده برسان شود مقدار لغت شد اگر نقطه دارد در کوی (یعنی

انفال لونا به باسه اعتنای شد ما به هر دو وسیله انکو

ش	ی	د	س	ج	پ	ح
267	212	223	234	245	256	267
278	289	290	301	312	323	334
345	356	367	378	389	400	411
422	433	444	455	466	477	488



گرم اعتساف کویت ماند حول لغت با نوسان می کند. یعنی با هر بار نوسان نوسان مستقیم

نمود تا با پایداری به برآورد این است عمل بود.

حال بنا به دلایلی که موارد دیگری است که این سبب از آنست که هر چند نوسان

نمی شود بنا به وارد نکرد. عمل کند این صافی برای این است.

اگر $5 = 0$ یعنی نوسان بنا به یکبار می آید

اگر نوسان ماند یعنی $5 \neq 0$ چون ثابت زایش با هر بار نوسان یکبار می آید

این را رست هم می گویند.

مدل سبک از این مدل در فرآیندهای بازار اعتبار می دهد. ثابت اعتساف با فرکانس کمتر

یعنی غیر نوسانی را با اعتبار می دهد. فقط وقتی وارد عمل می شود که نوسانهای بسیار بود

مقدار می کند میراند. تعداد میراندن نسبت می کند نوسان میراند

حال مطالبی که ذکر شد به مدل بر اساس تحلیل مدل کامل محدود نیست که خود مدل محدود نیست

هم مدافعت نسبت به تغییرات با به یک نامزد و وابسته و کلیت می کند حال ما

حلقه آنتروپی را می بینیم در قالب حلقه صافی

آنگونه است که حال با این شود عین می شود.

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
201	212	223	234	245	256	267
278	289	290	111	212	313	414
515	616	717	818	919	1020	1121
1222	1323	1424	1525	1626	1727	1828

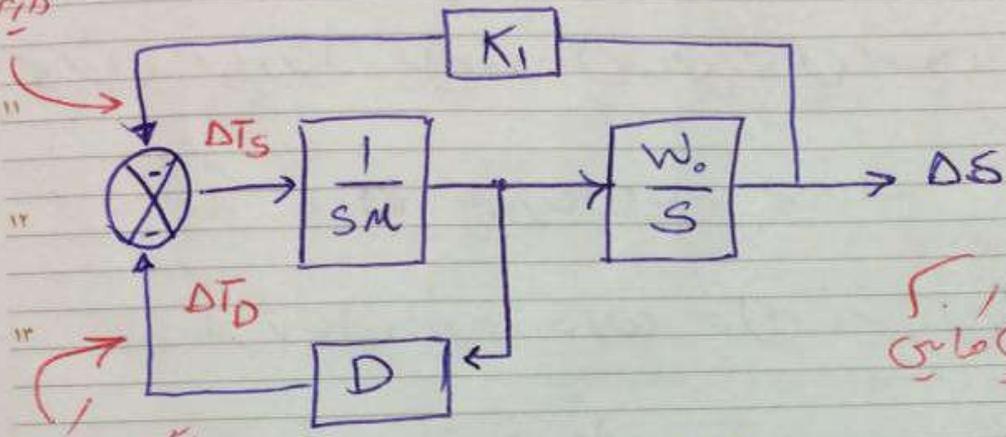
روز اسفند و سه شنبه کاری

حده ان غیر راجعی بود با این مدل فرضی کلید لود. حالات مختلفی که مورد بحث قرار دادیم.

حالت اول در این حرکت ثابت بود. درستی، بی نامالت.

۱- حرکت ثابت، درستی.

۱۱- اینها در سطر لند. داریم



D = ثابت میرایی فرضی

۱۴- اینها در سطر لند. داریم

$$\begin{cases} \Delta T_s = K_1 \Delta \delta \\ \Delta T_D = D \Delta \delta \end{cases}$$

۱۷- * K1 هم بایستی مثبت باشد یعنی حاسی که مثبت است. اگر K1 منفی باشد باید مثبت کنیم.

باید کاری کنیم که مثبت شود. شرایط را اولی بایستی تغییر داد که مثبت شود.

دری معمولاً K1 مثبت است.

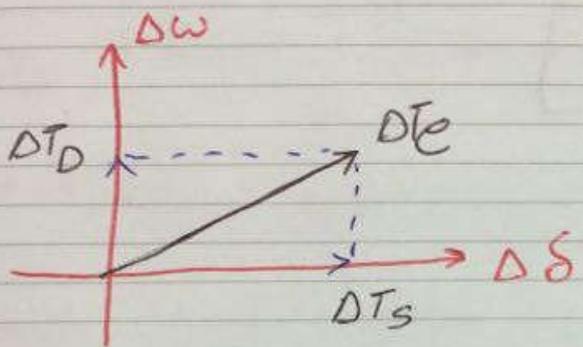
* اگر بصورت ~~مثبت~~ وجود، در زیر آن دریا بصورت مدل معاینه فقط در نظر

بگیریم، فقط میرایی خودش [که ثابت میرایی]

صفا بی است [حتی تا بعداً حول هم مثبت است]

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
201	212	223	234	245	256	267
278	289	300	311	322	333	344
355	366	377	388	399	410	421
432	443	454	465	476	487	498

۱۰ پس باید برای دینامیوم کابین است. اما نامی دینامیوم این فقط به این شکل نیست
 ۱۱ منتقل مدل مکانیکی خاصی نیست، تحریر هم هست، اما آن هم باید در نظر گرفته شود
 ۱۲ که این بحث بدون تحریر بی پایه است.



۱۳ در حالت اول هم شکل در نمودار
 ۱۴ میرا کشیدیم یعنی است هم است. شکل کشیدیم
 ۱۵ خوب است

۱۶ حالا AVR در نظر می گیریم

۱۷ یعنی تحریر خود را، [و نیاز خود را به تعریف نمود]

۱۸ 2- با AVR در نظر بگیریم * در عملی بدیدیم که در شکل کشیدیم که تورتی می کشد

۱۹ این میرب شکل کشیدیم آن را با K_{IV} نمایش می دهیم. فریب کشیدیم

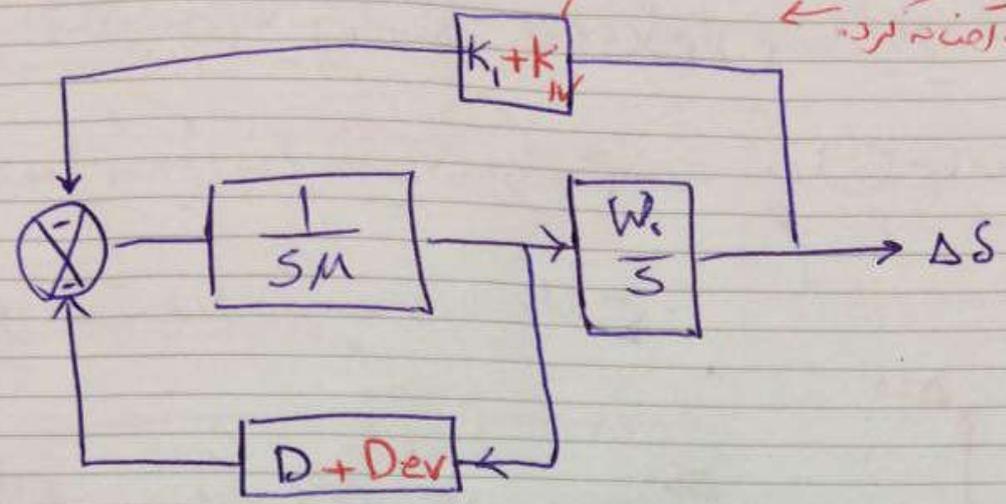
۲۰ ثبت امانت کرده شد که کشیدیم که تورتی می کشد (این یعنی نمایش دلا می نمود)

* کشیدیم که ثابت میرا کشیدیم (Dev < 0)

۲۱ ایجاد کرده است AVR. [کشیدیم که تورتی می کشد]

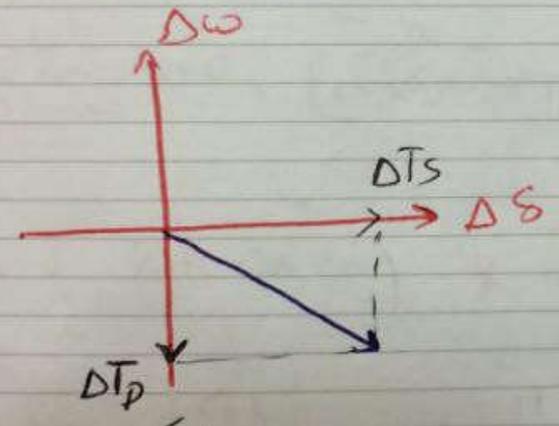
شماره	۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷	۸	۹	۱۰
۲۶	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰	۳۱	۱	۲	۳	۴	۵
۴۱۴	۳۱۳	۲۱۲	۱۱۱	۲۰۰	۲۸۹	۳۷۸	۴۶۷	۵۵۶	۶۴۵	۷۳۴
۸۲۸	۹۱۷	۱۰۰۶	۱۰۹۵	۱۱۸۴	۱۲۷۳	۱۳۶۲	۱۴۵۱	۱۵۴۰	۱۶۲۹	۱۷۱۸
۱۸۰۷	۱۸۹۶	۱۹۸۵	۲۰۷۴	۲۱۶۳	۲۲۵۲	۲۳۴۱	۲۴۳۰	۲۵۱۹	۲۶۰۸	۲۶۹۷

این صفت اضافه کرد
این صفت معادلان گذرد
صفت اضافه کرد



این صفت معادلان گذرد
صفت اضافه کرد
Dev < 0

در حالت دوم: فیدبک اضافه شده یعنی نویز شده (پاراشن عمیق خودکار AVR)



این صفت معادلان گذرد

صاف شد میراندن این منفی بود

این صفت در اینجا است

در حالت دوم معادلان گذرد

که ما بدترین حالت را داریم یعنی همین است
نقطه کار را تغییر دیم باید برای حاصل نویز
ما حالت بدترین را داریم

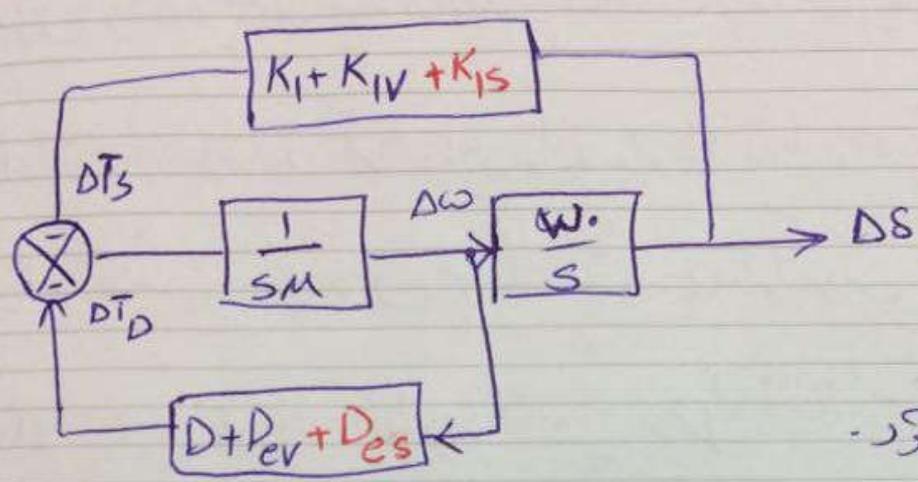
در بلوک با جرم فیدبک - خوانش

حالت سوم این حالتی است

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
267	256	245	234	223	212	201
412	313	212	111	2010	209	278
1221	2020	019	018	017	016	015
2028	1227	2026	1325	1424	1523	1222
						1929

AVR + PSS - (3)

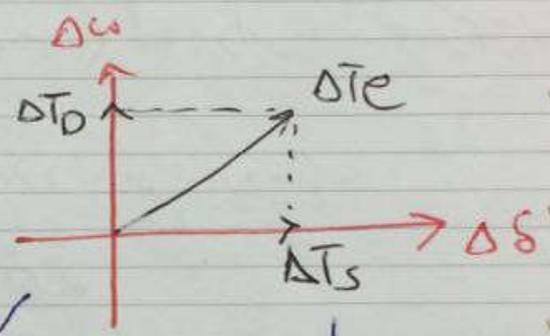
در این مبحث امپدانس می توانیم D_{es} صفت امپدانس می توانیم به طور زیر ΣD صفت می توانیم.



کنترل کننده + می توانیم.

$P_{ev} < 0$
 $D_{es} > 0$

$\Sigma D > 0$

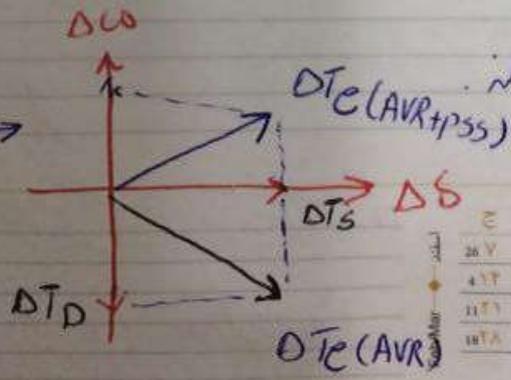


که می توانیم در این

این صفت بود (تقریب هم شده). ΔT_D هم صفت می توانیم.

این مبحث می توانیم در نظر بگیریم در نظر داریم که می توانیم در نظر بگیریم PSS صفت می توانیم که می توانیم این مبحث می توانیم.

این مبحث می توانیم در نظر بگیریم است. می توانیم در نظر بگیریم این مبحث می توانیم در نظر بگیریم.



روز یکم کلاس سید جمال الدین استادی

شماره	ش	ی	د	س	ج	پ	ج
۱	۲۰	۲۱	۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶
۲	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰	۳۱	۳۲	۳۳
۳	۳۴	۳۵	۳۶	۳۷	۳۸	۳۹	۴۰
۴	۴۱	۴۲	۴۳	۴۴	۴۵	۴۶	۴۷

بیت هری ، مدارهای PSS

در این فرآیند هم در نیروگاهی چهارگانه است و باید برای (بسیار) به هم وصل است (موتور)

یا PSS دارد یا نه دارد. اگر دارد باسی و اگر ندارد باید وصل شود اگر هم ندارد باسی بر این

باید کرد لذت. همه کردن هم ساده است. مدار الترددی یا دیجیتالی یا نرم افزاری

لهی بود اضافه کرد. البته در واحدهای جدید نرم افزار است پس نی شده است

(این برنامه پس نی شده است می توان گفت) اما در واحدهای قدیمی تر نمی بود

و همگامی است الترددی اضافه کرد. همان بلور دیگه ای بودیم

و ها
روشن

۱- فرکانس طبیعی

$\omega_n, K_s, T_1, T_2, n$

مدارهای PSS 2 تا روکش دارد.

مکانی در لکت یا پس پس بی بی

۲- فرکانس معلوم

به و بار فرکانس بانی ۲۵ تا ۱۵. مدارهای H_2

می شود.

$$n = 6 + 1$$

فقط در از مدارهای مابسی کین لایسی کنیم ، T_1 و T_2 و n

لایسی کنیم اس اس این است. بقیه اس این است که در مدارهای بود

که بقیه اس مدارهای بار مربوط به خودی است ...

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
۳۰	۲۹	۲۸	۲۷	۲۶	۲۵	۲۴
۲۳	۲۲	۲۱	۲۰	۱۹	۱۸	۱۷
۱۶	۱۵	۱۴	۱۳	۱۲	۱۱	۱۰
۹	۸	۷	۶	۵	۴	۳
۲	۱	۳۱	۳۰	۲۹	۲۸	۲۷

۱۳۹۴
February

۸ مراحل طراحی باین ترتیب است . هر مدار را به طور کلی با یک تبدیل سیم الکتریکی - سیم قدرت

و قدرت

۹ در روش فرکانس طبیعی با زاویه فرکانس طبیعی است در روش فرکانس مختلف بر این فرکانس

۱۰ مد صاف است $\omega_n = 6 + \lambda$

۱۱ در عمل باینسی شامل سیم قدرت و قدرت را در نظر گرفت [مادای این مادای این می تواند در ج

۱۲ که با یک تبدیل را به سیم همان به یک دو سیم که بصورت حاصل فرقی هم بود این

۱۳ است که مدل سیم قدرت را با مدل مدار ما با استرین [مدل سیم] (بصورتی مایا ج خطی را اینده مایا ج می رسم)

۱۴ هر مدار را یعنی زاویه بین باز از هندسی آن قدرت و قدرت به از این ω_n, s

۱۵ فرکانس طبیعی است

۱۶ $\theta = \angle G(s) \Big|_{s = j\omega_n}$

۱۷ از این مدل مدل صاف هم در این است به یاد داریم فرکانس طبیعی نوسانات می شود

۱۸ $\omega_n = \sqrt{\frac{K_1 \omega_0}{M}}$

۱۹ اینها لازم می بیند فرکانس است . یعنی مدل همگرا نیست خوب باینسی یاد گرفته و فرکانس $(K_1 تا K_n)$ می سیم می شود .

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
۲۶	۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶	۲۷
۲۸	۲۹	۳۰	۳۱	۱	۲	۳
۴	۵	۶	۷	۸	۹	۱۰
۱۱	۱۲	۱۳	۱۴	۱۵	۱۶	۱۷
۱۸	۱۹	۲۰	۲۱	۲۲	۲۳	۲۴
۲۵	۲۶	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰	۳۱

مبدأ گشتی شد از کتابات بر این روش، دوام باستی به حدرات باستی ۸۸ بار چند در صفحه

۴ و ۳ ک با هم مساوی است این فرکانس طبیعی بدست می آید
 این روش روش سر راستی است

باز از $\omega = 5$ این زاویه θ ثابت می آید حال θ کمی حرکت

آنها را (تا) زاویه θ بازدهی چیده ابرار با بر باستی

$$\theta + \phi = 0$$

در این روش اول حسی مان در رات است از فضا به غیر از این و غیر است نسبی

$$T_2 = 1.2 \text{ sec} \text{ و } T_1 = 10 T_2$$

لکه $T_1 = 10 T_2$ ، توجه اینها را می بود در صورتی

گرفت شد ۱۰ برابر نه شد ۱۰ برابر

این سرعت ملو اعی است البته فرکانس ستر تا

کرات T_2 هم در صد دهه تا

برابر حقیقت گمانا با هم برابریم حساب کنیم یعنی $\frac{1+5T_1}{1+5T_2}$

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
201	212	223	234	245	256	267
278	289	290	111	122	133	144
155	166	177	188	199	100	111
122	133	144	155	166	177	188

اینها را با هم مقایسه کنیم بر روی محور ω و ω_n نسبت آرد

از رابطه ۲ رابطه بین این نسبت آرد \leftarrow

$$De = 2 \zeta \omega_n \mu$$

نسبت آرد

نسبت میرایی \leftarrow

$$De = K_s K_2 |G_e(s)| |G_c(s)| \quad s = j\omega_n$$

نسبت میرایی در این فرکانس

یعنی نسبت میرایی آثری (نه امانت فرکانسی است) \leftarrow
 حاصل ضرب مدول فرکانس آثری در کسین جابجایی میرایی

این در رابطه را با نسبت آرد میزنیم و حاصل
 هم میزنیم پس μ در دست می آید

0.1 تا 0.3

$$K_s = \frac{2 \zeta \omega_n \mu}{K_2 |G_e(s)| |G_c(s)|} \quad s = j\omega_n$$

این هم پس

مقایسه مدارهای هم ضرب میرایی است که در جدول است بین 0.1 تا 0.3

به نسبت از 0.3 هم معمولاً نمی گیرند.

آنتاب باید بود و مدارهای باید بود.

پس از 0.3 نمی گذاریم چون سیستم کمتری میرود. از هم خوب است کمتر میرود.

ش	ی	د	س	ج	پ	ج
۱	۲۱	۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶
۲	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰	۳۱	۳۲
۳	۳۳	۳۴	۳۵	۳۶	۳۷	۳۸
۴	۳۹	۴۰	۴۱	۴۲	۴۳	۴۴
۵	۴۵	۴۶	۴۷	۴۸	۴۹	۵۰
۶	۵۱	۵۲	۵۳	۵۴	۵۵	۵۶
۷	۵۷	۵۸	۵۹	۶۰	۶۱	۶۲
۸	۶۳	۶۴	۶۵	۶۶	۶۷	۶۸
۹	۶۹	۷۰	۷۱	۷۲	۷۳	۷۴
۱۰	۷۵	۷۶	۷۷	۷۸	۷۹	۸۰



* بر این ترتیب همای می شود اما این روش در از فرکانس طبیعی مد می گیرد.

* این روش ادراک اطلاعات کمتری می فزاید - ضمناً انتهای است هم T_1 و T_2 آنها شده (برای آنکه در) و هم به ازاد فرکانس طبیعی می سبب می شود.

* اگر $\omega < \omega_n$ - روش فرکانس مختلف که در این ترتیب نسبت به روش طبیعی

* اما روش فرکانس مختلف $\omega < \omega_n$ در اصل که در معلقه شود با هر ملی شود منتهی در جایی $\omega = \omega_n$

" قرار داریم حال باید $\omega < \omega_n$ و $\omega < \omega_n$ قرار داریم $[\omega_n = \omega_n]$ این ω در حد طبیعی

" است همین ها در اصل $M\ddot{x} + D\dot{x} + Kx = 0$ است اگر در ω منتهی صرف این

" معادله در ω منتهی با صرف این معادله در ω منتهی که این است اما این

" فرکانس ω_n از سایرین ω_n است ω_n است ω_n است ω_n است ω_n است

من ابتدا باید این معادله ω_n کنم

تساوی مدما

برای ω_n است اما نیز معادله ω_n و بردارهای ω_n این در ω_n است

معادله در ω_n یا ω_n است یا ω_n است ω_n است ω_n است

$[A]_{n \times n}$ $\lambda_i = \omega_i \pm j\zeta_i$ $\omega_i = \zeta_i$

n و $\omega_i = 1$ n اعداد ω_i دارد

شماره	۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷
۱۳۹۶	۲۶	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰	۳۱	۳۲
۱۳۹۷	۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷
۱۳۹۸	۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲	۱۳	۱۴
۱۳۹۹	۱۵	۱۶	۱۷	۱۸	۱۹	۲۰	۲۱
۱۴۰۰	۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶	۲۷	۲۸
۱۴۰۱	۲۹	۳۰	۳۱	۳۲	۳۳	۳۴	۳۵
۱۴۰۲	۳۶	۳۷	۳۸	۳۹	۴۰	۴۱	۴۲
۱۴۰۳	۴۳	۴۴	۴۵	۴۶	۴۷	۴۸	۴۹
۱۴۰۴	۵۰	۵۱	۵۲	۵۳	۵۴	۵۵	۵۶
۱۴۰۵	۵۷	۵۸	۵۹	۶۰	۶۱	۶۲	۶۳
۱۴۰۶	۶۴	۶۵	۶۶	۶۷	۶۸	۶۹	۷۰
۱۴۰۷	۷۱	۷۲	۷۳	۷۴	۷۵	۷۶	۷۷
۱۴۰۸	۷۸	۷۹	۸۰	۸۱	۸۲	۸۳	۸۴
۱۴۰۹	۸۵	۸۶	۸۷	۸۸	۸۹	۹۰	۹۱
۱۴۱۰	۹۲	۹۳	۹۴	۹۵	۹۶	۹۷	۹۸
۱۴۱۱	۹۹	۱۰۰	۱۰۱	۱۰۲	۱۰۳	۱۰۴	۱۰۵
۱۴۱۲	۱۰۶	۱۰۷	۱۰۸	۱۰۹	۱۱۰	۱۱۱	۱۱۲
۱۴۱۳	۱۱۳	۱۱۴	۱۱۵	۱۱۶	۱۱۷	۱۱۸	۱۱۹
۱۴۱۴	۱۲۰	۱۲۱	۱۲۲	۱۲۳	۱۲۴	۱۲۵	۱۲۶
۱۴۱۵	۱۲۷	۱۲۸	۱۲۹	۱۳۰	۱۳۱	۱۳۲	۱۳۳
۱۴۱۶	۱۳۴	۱۳۵	۱۳۶	۱۳۷	۱۳۸	۱۳۹	۱۴۰
۱۴۱۷	۱۴۱	۱۴۲	۱۴۳	۱۴۴	۱۴۵	۱۴۶	۱۴۷
۱۴۱۸	۱۴۸	۱۴۹	۱۵۰	۱۵۱	۱۵۲	۱۵۳	۱۵۴
۱۴۱۹	۱۵۵	۱۵۶	۱۵۷	۱۵۸	۱۵۹	۱۶۰	۱۶۱
۱۴۲۰	۱۶۲	۱۶۳	۱۶۴	۱۶۵	۱۶۶	۱۶۷	۱۶۸
۱۴۲۱	۱۶۹	۱۷۰	۱۷۱	۱۷۲	۱۷۳	۱۷۴	۱۷۵
۱۴۲۲	۱۷۶	۱۷۷	۱۷۸	۱۷۹	۱۸۰	۱۸۱	۱۸۲
۱۴۲۳	۱۸۳	۱۸۴	۱۸۵	۱۸۶	۱۸۷	۱۸۸	۱۸۹
۱۴۲۴	۱۹۰	۱۹۱	۱۹۲	۱۹۳	۱۹۴	۱۹۵	۱۹۶
۱۴۲۵	۱۹۷	۱۹۸	۱۹۹	۲۰۰	۲۰۱	۲۰۲	۲۰۳
۱۴۲۶	۲۰۴	۲۰۵	۲۰۶	۲۰۷	۲۰۸	۲۰۹	۲۱۰
۱۴۲۷	۲۱۱	۲۱۲	۲۱۳	۲۱۴	۲۱۵	۲۱۶	۲۱۷
۱۴۲۸	۲۱۸	۲۱۹	۲۲۰	۲۲۱	۲۲۲	۲۲۳	۲۲۴
۱۴۲۹	۲۲۵	۲۲۶	۲۲۷	۲۲۸	۲۲۹	۲۳۰	۲۳۱
۱۴۳۰	۲۳۲	۲۳۳	۲۳۴	۲۳۵	۲۳۶	۲۳۷	۲۳۸
۱۴۳۱	۲۳۹	۲۴۰	۲۴۱	۲۴۲	۲۴۳	۲۴۴	۲۴۵
۱۴۳۲	۲۴۶	۲۴۷	۲۴۸	۲۴۹	۲۵۰	۲۵۱	۲۵۲
۱۴۳۳	۲۵۳	۲۵۴	۲۵۵	۲۵۶	۲۵۷	۲۵۸	۲۵۹
۱۴۳۴	۲۶۰	۲۶۱	۲۶۲	۲۶۳	۲۶۴	۲۶۵	۲۶۶
۱۴۳۵	۲۶۷	۲۶۸	۲۶۹	۲۷۰	۲۷۱	۲۷۲	۲۷۳
۱۴۳۶	۲۷۴	۲۷۵	۲۷۶	۲۷۷	۲۷۸	۲۷۹	۲۸۰
۱۴۳۷	۲۸۱	۲۸۲	۲۸۳	۲۸۴	۲۸۵	۲۸۶	۲۸۷
۱۴۳۸	۲۸۸	۲۸۹	۲۹۰	۲۹۱	۲۹۲	۲۹۳	۲۹۴
۱۴۳۹	۲۹۵	۲۹۶	۲۹۷	۲۹۸	۲۹۹	۳۰۰	۳۰۱
۱۴۴۰	۳۰۲	۳۰۳	۳۰۴	۳۰۵	۳۰۶	۳۰۷	۳۰۸
۱۴۴۱	۳۰۹	۳۱۰	۳۱۱	۳۱۲	۳۱۳	۳۱۴	۳۱۵
۱۴۴۲	۳۱۶	۳۱۷	۳۱۸	۳۱۹	۳۲۰	۳۲۱	۳۲۲
۱۴۴۳	۳۲۳	۳۲۴	۳۲۵	۳۲۶	۳۲۷	۳۲۸	۳۲۹
۱۴۴۴	۳۳۰	۳۳۱	۳۳۲	۳۳۳	۳۳۴	۳۳۵	۳۳۶
۱۴۴۵	۳۳۷	۳۳۸	۳۳۹	۳۴۰	۳۴۱	۳۴۲	۳۴۳
۱۴۴۶	۳۴۴	۳۴۵	۳۴۶	۳۴۷	۳۴۸	۳۴۹	۳۵۰
۱۴۴۷	۳۵۱	۳۵۲	۳۵۳	۳۵۴	۳۵۵	۳۵۶	۳۵۷
۱۴۴۸	۳۵۸	۳۵۹	۳۶۰	۳۶۱	۳۶۲	۳۶۳	۳۶۴
۱۴۴۹	۳۶۵	۳۶۶	۳۶۷	۳۶۸	۳۶۹	۳۷۰	۳۷۱
۱۴۵۰	۳۷۲	۳۷۳	۳۷۴	۳۷۵	۳۷۶	۳۷۷	۳۷۸
۱۴۵۱	۳۷۹	۳۸۰	۳۸۱	۳۸۲	۳۸۳	۳۸۴	۳۸۵
۱۴۵۲	۳۸۶	۳۸۷	۳۸۸	۳۸۹	۳۹۰	۳۹۱	۳۹۲
۱۴۵۳	۳۹۳	۳۹۴	۳۹۵	۳۹۶	۳۹۷	۳۹۸	۳۹۹
۱۴۵۴	۴۰۰	۴۰۱	۴۰۲	۴۰۳	۴۰۴	۴۰۵	۴۰۶
۱۴۵۵	۴۰۷	۴۰۸	۴۰۹	۴۱۰	۴۱۱	۴۱۲	۴۱۳
۱۴۵۶	۴۱۴	۴۱۵	۴۱۶	۴۱۷	۴۱۸	۴۱۹	۴۲۰
۱۴۵۷	۴۲۱	۴۲۲	۴۲۳	۴۲۴	۴۲۵	۴۲۶	۴۲۷
۱۴۵۸	۴۲۸	۴۲۹	۴۳۰	۴۳۱	۴۳۲	۴۳۳	۴۳۴
۱۴۵۹	۴۳۵	۴۳۶	۴۳۷	۴۳۸	۴۳۹	۴۴۰	۴۴۱
۱۴۶۰	۴۴۲	۴۴۳	۴۴۴	۴۴۵	۴۴۶	۴۴۷	۴۴۸
۱۴۶۱	۴۴۹	۴۵۰	۴۵۱	۴۵۲	۴۵۳	۴۵۴	۴۵۵
۱۴۶۲	۴۵۶	۴۵۷	۴۵۸	۴۵۹	۴۶۰	۴۶۱	۴۶۲
۱۴۶۳	۴۶۳	۴۶۴	۴۶۵	۴۶۶	۴۶۷	۴۶۸	۴۶۹
۱۴۶۴	۴۷۰	۴۷۱	۴۷۲	۴۷۳	۴۷۴	۴۷۵	۴۷۶
۱۴۶۵	۴۷۷	۴۷۸	۴۷۹	۴۸۰	۴۸۱	۴۸۲	۴۸۳
۱۴۶۶	۴۸۴	۴۸۵	۴۸۶	۴۸۷	۴۸۸	۴۸۹	۴۹۰
۱۴۶۷	۴۹۱	۴۹۲	۴۹۳	۴۹۴	۴۹۵	۴۹۶	۴۹۷
۱۴۶۸	۴۹۸	۴۹۹	۵۰۰	۵۰۱	۵۰۲	۵۰۳	۵۰۴
۱۴۶۹	۵۰۵	۵۰۶	۵۰۷	۵۰۸	۵۰۹	۵۱۰	۵۱۱
۱۴۷۰	۵۱۲	۵۱۳	۵۱۴	۵۱۵	۵۱۶	۵۱۷	۵۱۸
۱۴۷۱	۵۱۹	۵۲۰	۵۲۱	۵۲۲	۵۲۳	۵۲۴	۵۲۵
۱۴۷۲	۵۲۶	۵۲۷	۵۲۸	۵۲۹	۵۳۰	۵۳۱	۵۳۲
۱۴۷۳	۵۳۳	۵۳۴	۵۳۵	۵۳۶	۵۳۷	۵۳۸	۵۳۹
۱۴۷۴	۵۴۰	۵۴۱	۵۴۲	۵۴۳	۵۴۴	۵۴۵	۵۴۶
۱۴۷۵	۵۴۷	۵۴۸	۵۴۹	۵۵۰	۵۵۱	۵۵۲	۵۵۳
۱۴۷۶	۵۵۴	۵۵۵	۵۵۶	۵۵۷	۵۵۸	۵۵۹	۵۶۰
۱۴۷۷	۵۶۱	۵۶۲	۵۶۳	۵۶۴	۵۶۵	۵۶۶	۵۶۷
۱۴۷۸	۵۶۸	۵۶۹	۵۷۰	۵۷۱	۵۷۲	۵۷۳	۵۷۴
۱۴۷۹	۵۷۵	۵۷۶	۵۷۷	۵۷۸	۵۷۹	۵۸۰	۵۸۱
۱۴۸۰	۵۸۲	۵۸۳	۵۸۴	۵۸۵	۵۸۶	۵۸۷	۵۸۸
۱۴۸۱	۵۸۹	۵۹۰	۵۹۱	۵۹۲	۵۹۳	۵۹۴	۵۹۵
۱۴۸۲	۵۹۶	۵۹۷	۵۹۸	۵۹۹	۶۰۰	۶۰۱	۶۰۲
۱۴۸۳	۶۰۳	۶۰۴	۶۰۵	۶۰۶	۶۰۷	۶۰۸	۶۰۹
۱۴۸۴	۶۱۰	۶۱۱	۶۱۲	۶۱۳	۶۱۴	۶۱۵	۶۱۶
۱۴۸۵	۶۱۷	۶۱۸	۶۱۹	۶۲۰	۶۲۱	۶۲۲	۶۲۳
۱۴۸۶	۶۲۴	۶۲۵	۶۲۶	۶۲۷	۶۲۸	۶۲۹	۶۳۰
۱۴۸۷	۶۳۱	۶۳۲	۶۳۳	۶۳۴	۶۳۵	۶۳۶	۶۳۷
۱۴۸۸	۶۳۸	۶۳۹	۶۴۰	۶۴۱	۶۴۲	۶۴۳	۶۴۴
۱۴۸۹	۶۴۵	۶۴۶	۶۴۷	۶۴۸	۶۴۹	۶۵۰	۶۵۱
۱۴۹۰	۶۵۲	۶۵۳	۶۵۴	۶۵۵	۶۵۶	۶۵۷	۶۵۸
۱۴۹۱	۶۵۹	۶۶۰	۶۶۱	۶۶۲	۶۶۳	۶۶۴	۶۶۵
۱۴۹۲	۶۶۶	۶۶۷	۶۶۸	۶۶۹	۶۷۰	۶۷۱	۶۷۲
۱۴۹۳	۶۷۳	۶۷۴	۶۷۵	۶۷۶	۶۷۷	۶۷۸	۶۷۹
۱۴۹۴	۶۸۰	۶۸۱	۶۸۲	۶۸۳	۶۸۴	۶۸۵	۶۸۶
۱۴۹۵	۶۸۷	۶۸۸	۶۸۹	۶۹۰	۶۹۱	۶۹۲	۶۹۳
۱۴۹۶	۶۹۴	۶۹۵	۶۹۶	۶۹۷	۶۹۸	۶۹۹	۷۰۰
۱۴۹۷	۷۰۱	۷۰۲	۷۰۳	۷۰۴	۷۰۵	۷۰۶	۷۰۷
۱۴۹۸	۷۰۸	۷۰۹	۷۱۰	۷۱۱	۷۱۲	۷۱۳	۷۱۴
۱۴۹۹	۷۱۵	۷۱۶	۷۱۷	۷۱۸	۷۱۹	۷۲۰	۷۲۱
۱۵۰۰	۷۲۲	۷۲۳	۷۲۴	۷۲۵	۷۲۶	۷۲۷	۷۲۸

یک معادله در ω می شود که در ω منتهی ω است ω است ω است ω است



یعنی مدعیان نیز لکن قمارت - نیز لکن مقدار ریش مهرک صافی است .

ایجاب که تا می نم ۱۹۵۵ صبت است در واقع نایب ارباب . این صفتی ما نیز برین است .

یعنی شد اگر ۱۹۵۵ - بود باز هم حین می شد .

تبرکات لکن مقدار ریش از نظر ۶ مد صافی است .
حم کا صافی نیز و هم صلا

له خرام با صافی . قیس ریش و کت علی
لغت خواهد شد

سایم مورد

مد های استاکور نون سدر است . [سایم در واحد بایله ریش مد کت یا

سایم در مد های بالتر مد صافی نایب ارباب عراقی که نوبت مد

بایله ریش نایب ارباب صفتی مان به اندازه نایب
صفتی است]

مد استاکور نون سدر است یعنی شد صا مالار ۴۰۰ مد است برین می کور کتین دار .

مد های مدالنده = صفتی و صفتی است یعنی بایله ریش (معلق است) - مد های بایله ریش
صدر کتین

حم حین صلا - یعنی اینها عنصر بایله ریش در فرد لکن است .

نایب ارباب کور مد صافی است نه صافی اگر بایله ریش کرد . بایله ریش ریش که با بایله ریش می بود

حال بایله ریش که مد صلا صی لردم و لکن ریش نوبت این می شود .

ش	ی	د	س	چ	پ	ج
۲۰۱	۲۱	۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶
۲۷	۲۸	۲۹	۳۰	۳۱	۱	۲
۳	۴	۵	۶	۷	۸	۹
۱۰	۱۱	۱۲	۱۳	۱۴	۱۵	۱۶
۱۷	۱۸	۱۹	۲۰	۲۱	۲۲	۲۳
۲۴	۲۵	۲۶	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰

این تبدیل شده این

اسفند 19 March 2016

۲۹

شنبه ۹ جمادی الثانی ۱۳۹۷

$$\begin{cases} -1,127 \pm 04,33 \\ -4,618 \pm 07,483 \\ -1344 - 13,726 \end{cases}$$

$$\lambda_1 = 0,105 \pm 04,26$$

$$\lambda_2 = 10,300 \pm 03,284$$

این تبدیل شده این

مد معنایی

مد اثری

جای صفات مد معنایی اولی است

$$-1,127 = \text{باید ارتده}$$

علت این تغییر است مدیریت دارم اما تبدیل PSS

$$\text{در مد اثری نرفته شده } \pm 07,483$$

با PSS این تغییرات حاصل شده است

در حالت بدون PSS

به اولی شکل بود با PSS می تواند تغییر کند که این تغییر کرد

فرمان مد اثری تغییر کرد. در فرمانی مد معنایی خبر

اولی نرفته شده تا توجه به اطلاعاتی است که ما از درها داریم اما همانطور که ملاحظه شد

این تغییر به وجود آمد

- اثری

اولی معنای مد بها

روز ملی ششم صنعت نفت ایران (۱۳۹۹ هجری قمری)

به ملاحظه

حسابت معادله در

۲۰۱	۲۱۲	۲۲۳	۲۳۴	۲۴۵	۲۵۶	۲۶۷
۲۷۸	۲۸۹	۲۹۰	۳۰۱	۳۱۲	۳۲۳	۳۳۴
۳۴۵	۳۵۶	۳۶۷	۳۷۸	۳۸۹	۴۰۰	۴۱۱
۴۲۲	۴۳۳	۴۴۴	۴۵۵	۴۶۶	۴۷۷	۴۸۸



Mobile



Fax



Tel

Name



انٹرنیٹ اور مائیکروسافٹ آفس کے ساتھ ساتھ دیگر ضروری سافٹ ویئر

E-mail:

رقمی ڈیٹا کی حفاظت کے لیے (PSS) مسابقتی اور ایسی سہولتیں فراہم کرنے

میں مہتمم ہیں۔ ان کے ساتھ ساتھ دیگر ضروری سافٹ ویئر اور ہارڈ ویئر کی

تعمیر اور مرمت کی خدمات فراہم کرنے کے لیے [وی بی سی اور دیگر ایسی

سہولتیں فراہم کرنے کے لیے مہتمم ہیں۔ ان کے ساتھ ساتھ دیگر ضروری

* اس سہولت کے تحت دیگر ضروری سہولتیں فراہم کرنے کے لیے مہتمم ہیں۔

اس سہولت کے تحت دیگر ضروری سہولتیں فراہم کرنے کے لیے مہتمم ہیں۔

دوسرے - دیگر ضروری سہولتیں فراہم کرنے کے لیے مہتمم ہیں۔

ان کے ساتھ ساتھ دیگر ضروری سہولتیں فراہم کرنے کے لیے مہتمم ہیں۔

و دیگر ضروری سہولتیں فراہم کرنے کے لیے مہتمم ہیں۔

ہی ہونے۔

میں 4x4 / 4x4 کے ساتھ ساتھ دیگر ضروری سہولتیں فراہم کرنے کے لیے

میں 2x2 کے ساتھ ساتھ دیگر ضروری سہولتیں فراہم کرنے کے لیے

میں 4x4 - ایچ 2 کے ساتھ ساتھ دیگر ضروری سہولتیں فراہم کرنے کے لیے



Mobile



Fax



Tel

Name



۱۱
مدیر معانی و امور فرهنگی سپهر: ۲۰۲۰ احمد صادقی تبریزی

E-mail:

اول ۲×۲ حاصل می کند، اول را با اول ثابت در همان صدها معانی است

که مشخص است. جهان $k + 1 = 1$

اما بعد ۴×۴ می کنیم. از معانی معادله در 10^3 مثل بعد با توجه به این اصل

می شود صدها را مشخص داد

اصلش این است که وقتی ما تفسیری در دست داریم (تفسیری اصنام در دست داریم) معانی

خود سیستم را جزو خود در دست (نیاید صدها تفسیر کنند)

یعنی صدها معانی را در 2×2 به دست آورده است تقریباً همان است که در

4×4 به دست آورده است.